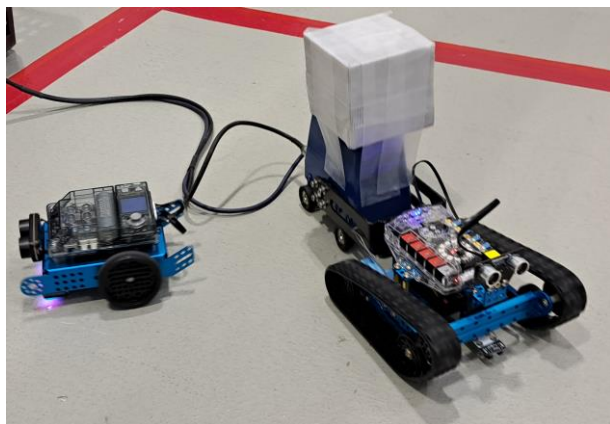
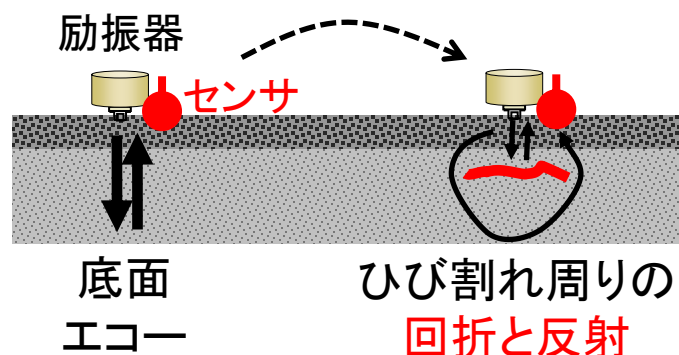


社会インフラの自動点検ロボットの開発

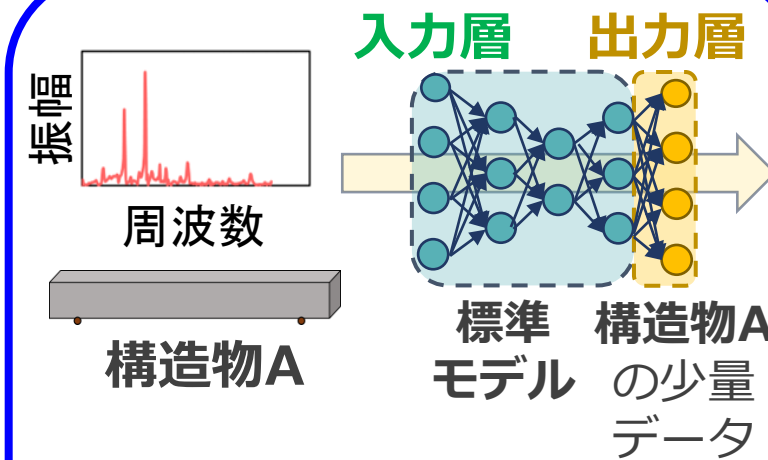
TOHOKU UNIVERSITY



自律型走行ロボット



構造物の非破壊検査



AIによる異常検知

私たちの生活に欠かせない道路、鉄道、港湾・空港などのインフラ施設を末永く、安全・快適に使うためには、目に見えない構造物内部の劣化を早期発見することが重要です。本テーマでは、車の自動運転やお掃除ロボットのように、構造物を自動点検するロボットを創り上げていきます。

STEM教材による自律型ロボット、弾性波による構造物の非破壊検査、そしてPythonによる点検データの異常検知を学びながら、みなさんの手で自律型点検ロボットを創造しましょう。